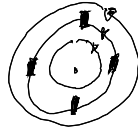


Beispiel 3:  $\underline{v}(\underline{r}) = \frac{g_0}{f} \underline{e}_z \times \underline{e}_\rho = \frac{g_0}{f} \underline{e}_\varphi$  (6.5P)

o. B.  $\text{rot}(\underline{v}) = 0 \quad \underline{r} \neq 0$  [s. Übungen]

Deutung:



$v_\varphi \sim \frac{1}{f}$

(Siehe hier Applet auf Materialseite)

- Zylinder- / Kugelkoordinaten:  $\text{rot}(\underline{a})$  berechenbar
- Regeln:  $\left. \begin{aligned} (1) \quad \nabla \times (\underline{a} + \underline{b}) &= \nabla \times \underline{a} + \nabla \times \underline{b} \\ (2) \quad \nabla \times [f(\underline{r}) \underline{a}] &= f(\underline{r}) \nabla \times \underline{a} + [\nabla f(\underline{r})] \times \underline{a} \end{aligned} \right\} (6.59)$

Beweis: in kartesischen Koord.

- wichtige Anwendungen: Details s. Kursvorlesungen

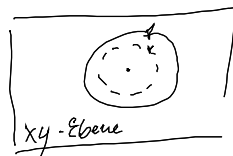
(1) Gradientenfelder sind Wirbelfrei:

Satz:  $\left. \begin{aligned} \text{Geg: } U(\underline{r}) \dots &\text{ Skalarfeld (2x stetig diffbar)} \\ \underline{a}(\underline{r}) \dots &\text{ Vektorfeld} \\ &\text{in einfach zusammenhängenden Gebiet} \\ \text{dann gilt } \underline{a}(\underline{r}) = \text{grad}(U) &\Leftrightarrow \text{rot}(\underline{a}) = 0 \end{aligned} \right\} (6.60)$

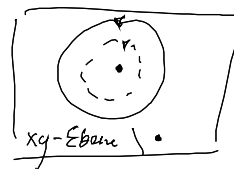
(ii) einfach zusammenhängend:

alle geschl. Kurven lassen sich auf Pkt. zusammenziehen.

Bsp. 1: ja



Bsp 2: nein



(ii) Beweis: " $\Rightarrow$ "

$$[\underline{\nabla} \times (\underline{\nabla} u)]_x = \left( \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial z} - \frac{\partial}{\partial z} \frac{\partial}{\partial y} \right) u(r) = 0$$

$$[\dots]_y = [\dots]_z = 0$$

$\underbrace{\quad}_{= \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial z}}$  Satz von Schwarz

ebenso!

" $\Leftarrow$ ": hier nicht!

(iii) Mechanik:  $\underline{F}(\underline{r}) = -\text{grad}(u)$  !!

(iv) Ausnahme:  $u \in \ln(\rho) \Rightarrow \underline{a} \sim \frac{1}{\rho} \underline{e}_\rho$  mit  $\text{rot}(\underline{a}) = 0$

Vorsicht: nicht einfach zusammenhängend  
wegen  $\rho = 0$

(2) Satz:  $\boxed{\text{div}(\underline{B}) = 0 \Leftrightarrow \underline{B} = \text{rot}(\underline{A})} \quad (6.61)$

E-Dynamik! Wirbelfelder sind Quellenfrei!

(3) Laplace-Operator:  $\boxed{\nabla^2 = \Delta = \underline{\nabla} \cdot \underline{\nabla}} \quad (6.62)$

Bsp: Quellen eines Gradientenfeldes:  $\underline{\nabla} \cdot (\underline{\nabla} u)$

(i) Potentialtheorie (E-Dynamik, Mechanik)

(ii) QM

Kartische Koord.

$$\boxed{\nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}} \quad (6.63)$$

(4) Hauptsatz der Vektoranalysis:

"Quellen & Wirbel bestimmen  $\underline{a}(\underline{r})$  eindeutig"

$$\underline{a}(\underline{r}) = \underbrace{\underline{a}_t(\underline{r})}_{\text{Wirbel}} + \underbrace{\underline{a}_L(\underline{r})}_{\text{Quellen}} + \underbrace{\underline{a}_R(\underline{r})}_{\text{für Randbedingungen}}$$

$$\text{div}(\underline{a}_t) = 0 \quad \text{rot}(\underline{a}_L) = 0 \quad \text{div}(\underline{a}_R) = \text{rot}(\underline{a}_R) = 0$$



- Berechnung mit Parameterdarstellung von  $C$ : (S. Kap. 5.3)

(1) Zeit  $t$ :  $\underline{r} = \underline{r}(t), \quad \underline{dr} = \frac{d\underline{r}}{dt} dt \quad (7.2)$   
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{\underline{v}(t)} \quad (5.15)$

$$\Rightarrow \underline{r}_e - \underline{r}_a = \underline{r}(t_e) - \underline{r}(t_a)$$

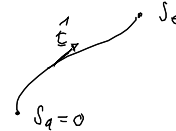
$$= \int_{t_a}^{t_e} \underline{v}(t) dt \quad (7.3)$$

in kartesischen Koordinaten:

$$\underline{v} = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \\ v_z \end{pmatrix} \quad \& \quad (7.3) \Rightarrow \text{drei 1D Integrale}$$

(2) Bogenlänge  $s$ :  $\underline{r} = \underline{r}(s) \quad \underline{dr} = \frac{d\underline{r}}{ds} ds \quad (7.4)$   
 $\Rightarrow \underline{r}_e - \underline{r}_a = \underline{r}(s_e) - \underline{r}(s_a) \quad \underline{\hat{e}}, |\underline{\hat{e}}| = 1 \quad (5.26)$

$$= \int_{s_a=0}^{s_e} \underline{\hat{e}}(s) ds \quad (7.5)$$



- Integrale des Types:

$$W = \int_C \underline{a}(\underline{r}) \cdot \underline{dr} \quad (7.6)$$

„Tangentiale Komponente von  $\underline{a}$  an  $C$  mal  $ds = |d\underline{r}|$ “

[vgl. Wirbel !!]

Bsp: von Kraftfeld  $\underline{F}(\underline{r})$  verrichtete Arbeit entlang  $C$

$$W = \sum_i^N \underbrace{\underline{F}(\underline{r}_i) \cdot \Delta \underline{r}_i}_{\text{Kraftkraftkomponente in Wegrichtung mal Weg}} \xrightarrow{\Delta \underline{r}_i \rightarrow d\underline{r}} \int_{\underline{r}_a}^{\underline{r}_e} \underline{F}(\underline{r}) \cdot \underline{dr} \quad (7.7)$$

Berechnen: (1) Zeitdarstellung  $W = \int_{t_a}^{t_e} \underline{F}(\underline{r}(t)) \cdot \underline{v}(t) dt \quad (7.2)$

Funktion rot  
 $\Rightarrow$  1D Integral

(2) Bogenlängenherstellung:

$$W = \int_{s_a}^{s_e} \underbrace{F(\underline{r}(s)) \cdot \underline{\dot{e}}(s)}_{\text{Funktion von } s} ds \Rightarrow \text{1D Integral}$$

Bsp:  $\underline{F}(\underline{r}) = k\underline{r}$  ... 3D Federkraft

Weg vor  $r_0 = 0$  entlang  $\underline{r} = x \underline{e}_x$  nach  $\underline{r}_e = x_e \underline{e}_x$

$\Rightarrow s = x$

$$\left. \begin{aligned} \underline{F}(\underline{r}(s)) &= kx \underline{e}_x \\ \underline{dr} &= \frac{d\underline{r}}{ds} ds = \underline{e}_x dx \end{aligned} \right\} \begin{aligned} \underline{F}(\underline{r}) \cdot d\underline{r} &= kx dx \\ \Rightarrow W &= \int_{x=0}^{x_e} dx kx = \frac{k}{2} x^2 \Big|_0^{x_e} \\ &= \frac{k}{2} x_e^2 \end{aligned}$$

• geschlossene Kurve  $C$ :

$$\oint_C \underline{a}(\underline{r}) \cdot d\underline{r} \quad \dots \text{Zirkulation} \quad (7.10)$$

NB: vgl. Deutung von  $\text{rot}(\underline{a})$  in Kap. 6.6 Gl. (6.56)

## 7.2 Flächenintegrale

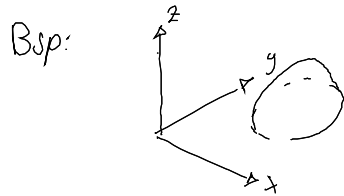
• Typ der Integrale:

$$\left. \begin{aligned} &\text{Fluss von } \underline{a}(\underline{r}) \text{ durch Fläche } F \\ Q &= \int_F \underline{a}(\underline{r}) \cdot d\underline{f} \quad \text{Mit Flächenelement} \\ & \quad \quad \quad \underline{df} = d\underline{f} \underline{\hat{v}} \end{aligned} \right\}$$

NB: vgl. Deutung  $\nabla \cdot \underline{a}$   
 in Kap. 6.5

$\uparrow$  Normalenvektor  
 auf  $F$  bei  $\underline{c}$  mit  
 $|\underline{\hat{v}}| = 1$

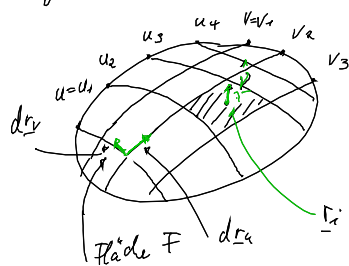
- Punkte auf Fläche  $F$  im Raum:  $\underline{r} = \underline{r}(u, v)$  (7.12)  
2 Variablen



Fläche über  $x$ - $y$ -Ebene  
möglich  $(u, v) = (x, y)$

Bsp:  $z = \sqrt{1-x^2-y^2}$   
Halbkugel mit  $z > 0$   
und Radius = 1

allgemeine Fläche:



$u = \text{konst.}$   
oder  
 $v = \text{konst.}$

$$\Delta \underline{f}(\underline{r}_i) = \Delta \underline{f} \underline{\hat{v}}, \quad |\underline{\hat{v}}| = 1$$

Achtung: alle  $\underline{\hat{v}}$  auf  $\pm$   
in dem selben  
Halbraum!

- Fluss von  $\underline{a}(\underline{r})$  durch die Fläche  $F$ :

$$Q = \sum_{i \in F} \underline{a}(\underline{r}_i) \cdot \Delta \underline{f}(\underline{r}_i) \xrightarrow{\Delta \underline{f} \rightarrow d\underline{f}} \int_F \underline{a}(\underline{r}) \cdot d\underline{f} \quad (7.14)$$

- Berechnung:

Flächenelement  $d\underline{f}$ :

$$d\underline{r}_v = \frac{\partial \underline{r}}{\partial v} dv$$

$$d\underline{r}_u = \frac{\partial \underline{r}}{\partial u} du$$

$$\Rightarrow \left[ \begin{aligned} d\underline{f} &= d\underline{r}_u \times d\underline{r}_v \\ &= \left( \frac{\partial \underline{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \underline{r}}{\partial v} \right) du dv \end{aligned} \right] \quad (7.16)$$

(i)  $d\underline{f} \perp d\underline{r}_u, d\underline{r}_v$

(ii)  $|d\underline{f}| =$  Fläche des von  $d\underline{r}_u, d\underline{r}_v$  aufgespannten Parallelogramms!

in (7.14)

$$\Rightarrow \left[ Q = \int_F \underline{a}(\underline{r}) \cdot \left( \frac{\partial \underline{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \underline{r}}{\partial v} \right) du dv \right] \quad (7.17)$$

... Doppelintegral (s. HM)