

English Summary:

Lorentz transformation in Special Relativity

light propagates with c in any inertial system
(Michelson-Morley exp.)

$$\Rightarrow \begin{cases} x' = \gamma(x - vt) \\ t' = \gamma(t - x \frac{v}{c^2}) \end{cases} \quad \begin{aligned} \gamma &= \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} \\ \beta &= \frac{v}{c} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \underline{r}'^2 - (ct')^2 = \underline{r}^2 - (ct)^2 \text{ invariant}$$

6.2 Vierervektoren und Minkowski-Raum

geometrische Veranschaulichung von Ereignissen

(x, y, z, t) im Raum-Zeit-Kontinuum (Minkowski-Raum):

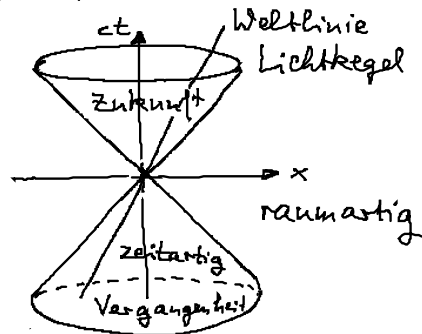
Die Lorentz-Transformation lässt $x^2 + y^2 + z^2 - (ct)^2$ invariant.

Lichtkegel: $x^2 + y^2 + z^2 - (ct)^2 = 0$

Die Bewegung eines Massenpunktes ergibt im Minkowski-Raum

(ct, x, y, z)

eine Weltlinie



Bei konst. Geschw.

$x = \beta ct$ gerade (wegen $\beta < 1$ innerhalb des Lichtkegels)

Gleichzeitigkeit

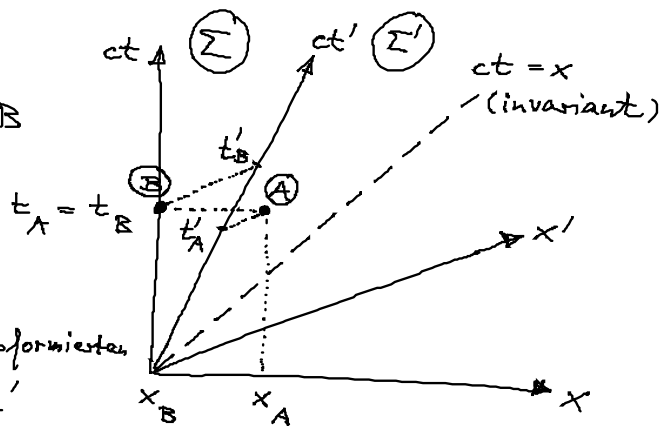
Zwei Ereignisse A, B an Orten x_A, x_B

seien

gleichzeitig in Σ .

Im Lorentz-transformierten

Inertialsystem Σ'



Formalisierung der Weltlinien

Der raum-zeitliche Abstand ds

$$(ds)^2 := (cdt)^2 - (d\vec{r})^2$$

bleibt invariant bei Lorentz-Transf. zwischen Inertialsystemen.

Schreibe $(ds)^2$ als Skalarprodukt von Vierervektoren (Zeit-Ort) im Minkowski-Raum V

und stelle die Lorentz-Transf. als lineare orthogonale Transf. in V dar, die das Skalarprodukt invariant lässt:

Def.: kontravariante Komponenten des Vierervektors

$$x^0 := ct$$

$x^i, i=1,2,3$: kartes. Komp. des Ortsvektors \vec{r}

$$\Rightarrow (ds)^2 = (dx^0)^2 - (dx^1)^2 - (dx^2)^2 - (dx^3)^2$$

nicht-euklidisches Skalarprodukt!

(Euklid. Vektorraum \mathbb{R}^3 mit euklid. Metrik:

$$r^2 = x^2 + y^2 + z^2 = \underbrace{(x, y, z)}_{\text{Zeilenvektor}} \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\substack{\text{metrischer} \\ \text{Tensor}}} \underbrace{\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}}_{\text{Spaltenvektor}}$$

$g_{ij} = \delta_{ij} = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}_{ij}$

hier:

nicht-euklid. Raum V , metr. Tensor:

$$g_{\mu\nu} = g^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Damit lässt sich schreiben:

$$(ds)^2 = \sum_{\mu=0}^3 \sum_{\nu=0}^3 dx^\mu g_{\mu\nu} dx^\nu$$

Vereinfachung durch $dx_\mu := \sum_{\nu=0}^3 g_{\mu\nu} dx^\nu$

Def.: kovariante Komponenten des Vierervektors

$$\begin{aligned} x_0 &:= x^0 \\ x_i &:= -x^i \quad i=1,2,3 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (ds)^2 &= dx^0 dx_0 + dx^1 dx_1 + dx^2 dx_2 + dx^3 dx_3 \\ &= \sum_{\mu=0}^3 dx^\mu dx_\mu \equiv dx^\mu dx_\mu \end{aligned}$$

Einstein'sche Summationskonvention
wenn derselbe Index oben (kontrav.) und unten (kovar.) auftritt.

Verallg. auf beliebige Vierervektoren a^i :

$$a_0 = a^0, \quad a_i = -a^i \quad (i=1,2,3)$$

Alle Lorentz-Invarianten lassen sich als Skalarprodukte $a^\mu a_\mu$ schreiben.

zeitartige Vierervektoren: $x^\mu x_\mu > 0$

(alle von O erreichbaren Weltvektoren)

Raumartige Vierervektoren: $x^\mu x_\mu < 0$

Lorentz-Transform (linear, homogen): $\Sigma \rightarrow \Sigma'$

$$\boxed{x'^\mu = U^\mu_\nu x^\nu} \quad \text{mit} \quad U^\mu_\nu = \begin{pmatrix} \gamma & -\beta\gamma & 0 & 0 \\ -\beta\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

(v || x¹)

↑ ↑
2te Spalte

$$x'^\mu = g_{\mu\alpha} x'^\alpha = g_{\mu\alpha} U^\alpha_\nu x^\nu, \quad U_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} \gamma & \beta\gamma & 0 & 0 \\ \beta\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$U_{\mu\nu}$

kontravariant $x^\nu \in V$

kovariant $x_\nu \in \tilde{V}$ dualer Raum zu V

$$\tilde{V} = \{ \text{lin. Funktional } l: V \rightarrow \mathbb{R} \}$$

"Heben oder Senken der Indizes"
durch $g^{\mu\nu}$ bzw. $g_{\mu\nu}$

$$ds^2 = dx_\mu dx^\mu \stackrel{\text{heben } \nu}{=} dx^\mu g_{\mu\nu} dx^\nu \stackrel{\text{Senken } \nu}{=} dx^\mu dx_\nu \quad g_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & -1 & & \\ & & -1 & \\ & & & -1 \end{pmatrix}$$

Mit $a_\mu = g_{\mu\nu} a^\nu$ gilt auch

$$a^\mu = g^{\mu\nu} a_\nu \quad (g^{\mu\nu} = g_{\mu\nu})$$
$$\begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & -1 & & \\ & & -1 & \\ & & & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_0 \\ -a_1 \\ -a_2 \\ -a_3 \end{pmatrix}$$

Invarianz des Skalarproduktes

$$\left. \begin{aligned} x'^\mu &= U^\mu{}_\nu x^\nu \\ x'^\nu &= U_\mu{}^\nu x^\mu \end{aligned} \right\} \begin{aligned} x'^\mu x'_\mu &= U^\mu{}_\nu U_\mu{}^\alpha x^\nu x_\alpha \stackrel{!}{=} x^\nu x_\nu \\ U^\mu{}_\nu U_\mu{}^\alpha &= (U^T)^\mu{}_\nu U_\mu{}^\alpha = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

transponierte
Matrix:

Zeilen u. Spalten vertauscht

$$U^T U = 1$$

$$U^T = U^{-1} \quad \text{d.h. } U \text{ orthogonal}$$

$$\text{Also ist } U_\mu{}^\nu = \begin{pmatrix} \gamma & \beta\gamma & & \\ \beta\gamma & \gamma & & \\ & & \delta_{11} & \\ & & & \delta_{11} \end{pmatrix}$$

$$\text{die inverse Lorentz-Transfo zu } U^\mu{}_\nu = \begin{pmatrix} \gamma & -\beta\gamma & & \\ -\beta\gamma & \gamma & & \\ & & \delta_{11} & \\ & & & \delta_{11} \end{pmatrix}$$

$\beta \rightarrow -\beta$

Relativist. Additionstheorem der Geschwindigkeiten:

$$\beta = \frac{v_1}{c}, \quad \alpha = \frac{v_2}{c} \quad \Rightarrow \quad \beta_{\text{res}} = \frac{v_{\text{res}}}{c} = \frac{\alpha + \beta}{1 + \alpha\beta}$$

nichtrelativist. Grenzfall ($\alpha, \beta \ll 1$): $\beta_{\text{res}} = \alpha + \beta$ (Galilei)

hochrelativist. Grenzfall ($\alpha = 1$): $\beta_{\text{res}} = \frac{1 + \beta}{1 + \beta} = 1$

Die Lorentz-Transf. $U(\beta)$ zur Geschw. $v = \beta c$ bilden eine Gruppe (Lorentz-Gruppe) mit der Verknüpfung

$$U(\alpha) \cdot U(\beta) = U\left(\frac{\alpha + \beta}{1 + \alpha\beta}\right) \quad (\text{Add.theorem})$$

$x'_\mu = U_\mu^\nu x_\nu$
$x_\mu = U^\nu_\mu x'_\nu$

 inverse Transf.

Gruppenaxiome:

(i) Assoziativgesetz $U(\beta_1)(U(\beta_2)U(\beta_3)) = (U(\beta_1)U(\beta_2))U(\beta_3)$

(ii) Es. ex. Einselement $U(0) = 1$

(iii) Zu jedem $U(\beta)$ ex. eine Inverse $U(\beta)^{-1} = U(-\beta)$